

# Квадрокоптер JJRC H44

## “Diaman”



### Основні можливості:

- ✓ 6-осьова гіроскопічна стабілізація
- ✓ середній розмір, але складаний дизайн
- ✓ WiFi HD 720p камера для якісних світлин та відео
- ✓ режими спрощеного керування (headless mode), повернення додому, фліпи, керування екранними стіками чи нахилом смартфона
- ✓ пульт дистанційного керування
- ✓ багатий функціонал в мобільному додатку

### Підготовка квадрокоптеру:

- ✓ розкладіть квадрокоптер: натисніть кнопку, та розкладіть бокові частини
- ✓ перевірте підключення акумулятора

### Підготовка перед польотом.

Перед кожним польотом бажано калібрувати гіроскопи наступним чином:

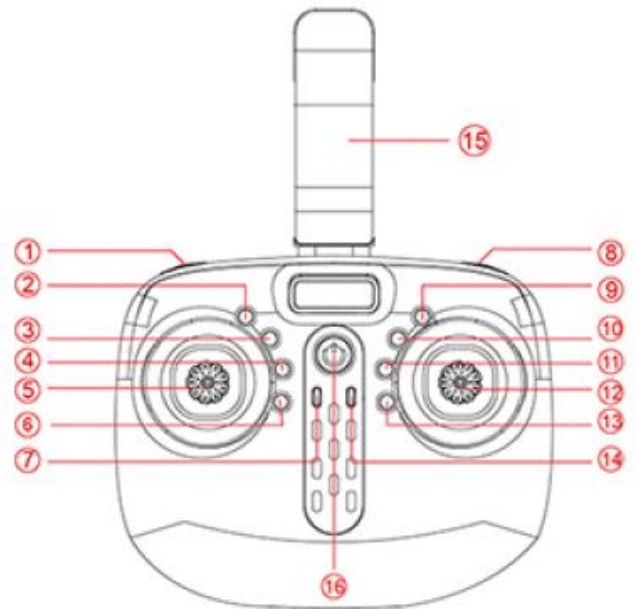
- ✓ Увімкніть квадрокоптер.
- ✓ Поставте його на рівну поверхню.
- ✓ Увімкніть пульт. Зробіть лівим джойстиком рух вгору-вниз.
- ✓ Натисніть кнопку автозльоту, додайте газу.

### Корисні поради:

- ✓ Заряджайте повністю акумулятор перед використанням. Коли він наблизатиметься до повного розряду, світлодіоди квадрокоптера почнуть часто блимати та за 30-40 секунд він здійснить автоматичне приземлення
- ✓ Коли відстань між Вами та квадрокоптером перевищуватиме 30-40 метрів, зв'язок може обірватися та він здійснить посадку
- ✓ Після доброго освоєння керування рекомендуємо «витрати» (кнопка №1) ставити на високі для більш динамічних польотів та більш чутливого реагування квадрокоптера на керування.

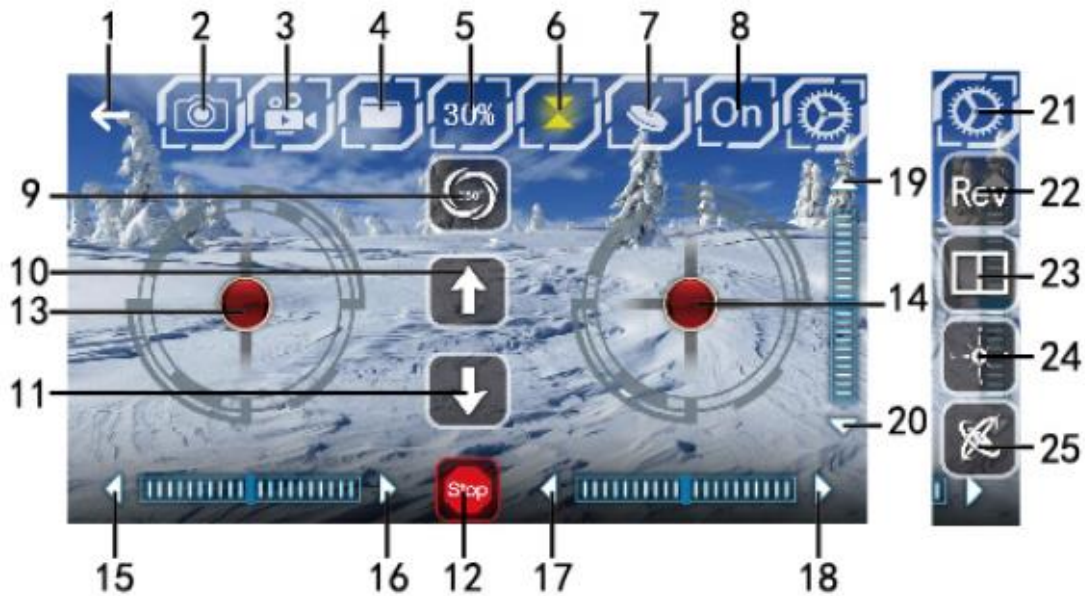
### **Будова пульта дистанційного керування:**

1. Зміна чутливості (низька/середня/висока).
2. Зробити фото.
3. Зняти відео.
4. Автозліт чи автопосадка.
5. Стік газу та рискання.
6. Аварійна зупинка двигунів.
7. Режим спрощеного керування (headless).
8. Фліпи.
9. Триммер нахилу вперед.
10. Триммер нахилу назад.
11. Триммер нахилу вліво.
12. Стік кріну та тангажу.
13. Триммер нахилу вправо.
14. Режим повернення.
15. Тримач смартфона.
16. Вмикач живлення.



### **Встановлення програми керування:**

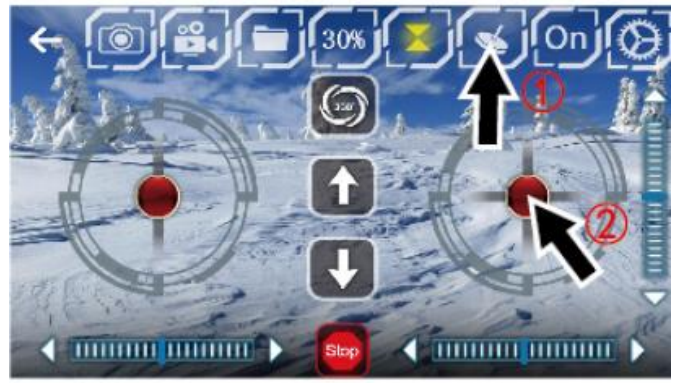
- ✓ завантажте програму з Play Market чи згідно QR-коду;
- ✓ увімкніть дрон (натисніть кнопку на ньому), він створить wifi-мережу з назвою JJRC-\*\*\*\*
- ✓ знайдіть створену дроном wifi-мережу, під'єднайтеся до неї (Connect)
- ✓ запустіть програму, натисніть в ній «Connect»
- ✓ у випадку успішного запуску на екрані Ви побачите відео-картинку з камери квадрокоптеру.



- |   |                                   |
|---|-----------------------------------|
| 1. Вийти на головний екран програми     | 12. Аварійна зупинка двигунів     |
| 2. Зробити фото                         | 13. Стік газу та рискання         |
| 3. Зняти відео                          | 14. Стік кріну та тангажу         |
| 4. Документи (альбом/відео)             | 15 та 16. Тримери рискання        |
| 5. Чутливість («витрати» -30%-60%-100%) | 17 та 18. Тримери кріну           |
| 6. Утримування висоти                   | 19 та 20. Тримери тангажу         |
| 7. Режим керування акселерометром       | 21. Більше налаштувань            |
| 8. Показати/сховати екранні стіки       | 22. Перевернути зображення камери |
| 9. Зробити фліп (переворот)             | 23. 3D-дисплей                    |
| 10. Увімкнути двигуни                   | 24. Спрощене керування (headless) |
| 11. Автоматична посадка                 | 25. Калібрування гіроскопів       |

1. Режим польоту з екранними стіками: натисніть на іконку №8 та використовуйте лівий та правий стіки для керування квадрокоптером.

Для керування за допомогою акселерометру (нахилами смартфона) натисніть іконку №7, тримайте палець на правому стікові та нахиляйте смартфон – дрон рухатиметься у напрямках нахилу смартфона.



2. Якщо після зльоту квадрокоптер трохи переміщується в одному з напрямків, це виправляється тримерами (кнопки №№15, 16, 17, 18, 19, 20).
3. Кнопка №24 вмикає режим спрощеного керування, коли не важливо, не у квадрокоптер який бік – він буде керуватися, як літаюча тарілка – Він може навіть обертатися навколо себе, але все рівно при натисканні «вперед» летітиме вперед.